#### 自動計量機

# 取扱説明書

type-NAIL28

### 有限会社 五輪工業所

〒851-2105 長崎県西彼杵郡時津町浦郷549番地 ☎ 電 話 095-882-2983 ☎ FAX 095-882-6716

## pass111操作画面

作成 平成14年6月10日

#### 目次

メイン画面 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	1
銘柄 ••••••	2
銘柄1(00~29) ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
銘柄 2 (30~59)	3
銘柄登録・読出し ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4 ~ 5
運転準備	6
自動運転	8 ~ 10
自動運転数字表示画面 ••••••	12 ~ 13
設定 過量 不足 等 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	14 ~ 15
データ設定 定量 等 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	16
自動運転グラフ表示画面 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	17
A機グラフ表示 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	18
手動操作 ••••••••••••••	20 ~ 21
運転終了 •••••••	22
データ ・・・・・	23
設定(p14)を参照・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
タイマ設定 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	24
サーボデータ ・・・・・・	25
位置決め・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	26



メイン

運転準備表示	運転準備完了 サーボモーター動作可能·否を表示します。
銘柄設定	銘柄設定へ
手動操作	手動操作へ
データ	データへ
運転準備	運転準備へ
自動運転	自動運転へ
運転終了	運転終了へ



#### 銘柄設定 画面1

ABCDEFGH	銘柄名表示、半角カナ、英数字&文字
00 ~ 29	銘柄選択・データ読出/書込画面へ
戻る	メインヘ
次画面	銘柄 30~59へ



#### 銘柄設定 画面2

ABCDEFGH	銘柄名表示、半角カナ、英数字&文字
30 ~ 59	銘柄選択・データ読出/書込画面へ
戻る	メインヘ
前画面	銘柄 00~29へ

#### 銘柄設定 読出/登録画面

\$ <b>2</b> 4丙N1 o		А	機	C	幾
	Ĵ	銘柄データ	現在値	銘柄データ	現在値
0.1	定量(g)	01234	01234	01234	01234
	中投入開始(g)	) 01234	01234	01234	01234
銘柄名	落差(g)	01234	01234	01234	01234
ABCDEFGH	小投入角度	012.4 01	2345.78901	012.4 012	345.78901
,		В	機	D7	幾
	Ĵ	銘柄データ	現在値	銘柄データ	現在値
	定量(g)	01234	01234	01234	01234
	中投入開始(g)	) 01234	01234	01234	01234
	落差(g)	01234	01234	01234	01234
	小投入角度	012.4 01	2345.78901	012.4 012	345.78901
				1 秒以上押して	下さい
登録 :現 <b>戻る</b> 読出し:銘	在値を銘柄デー 柄データから現	-タに登録し 見在値に読出	ンます    出します	登録	読出し
8					

<u>
如何</u>
成在 一天 つ

ABCDEFGH 銘柄名表示、半角カナ、英数字®文字																		
銘柄名、入力画面																		
					Ĥ	BC	DE	FG	Η									
7	イ	ウ	Т	*	<u>カ</u>	+	<u>ク</u>	ケ	Ы	:	"	#	\$	%				
サ	<mark>ک</mark>	ス	Ł	2	<u></u>	F	<u>.</u> 2	۶		,	:	;						
<mark>۲</mark>		ヌ	ネ	2	25	۲	フ		朩	&			)					
<b> </b>	<u> </u>	L	×	Ŧ	4		ı		З		?		¥					
5	IJ	V	$\boldsymbol{\nu}$	D	7				7	$\mathbf{\Sigma}$								
<b>7</b>	1	Ż	Т	₫	<u>ب</u>	7	_		7	8	9							
A	В	С	D	E	F	G	Η	Ι	4	5	6							
J	Κ	L	Μ	Ν	0	Ρ	Q	R	1	2	3		DEL	AC				
S	Т	U	V	W	Χ	Υ	Z	SP	0	·	_		ENT					
定量(g)			E量詞	<b>段定</b> 値	直 1	列:20	040	g, 15	040g.	100	40gt	ぶど						
	18.4/2	川	設入な	<b>ř</b> —ト	動作	開始	重量	値に	<b>f</b> — ⊦	チュ・	-=:	ングに	こより	、自重	加的	に算	出され	ま
甲拉八區	<b>荆</b> ⁄口	(g) 9 道	。 通常に	は設定	≧しま	せん	。より	)シビ	アな	計量	能力	が必	要な	場合の	Dみ	修正	します	•
落差(g)		ž J	喜差記 通常に	と した して して して して して して して して して して して して して	≦∶オ ≧しま	ートチ せん		・ニン	グに	より、	自動	的に	算出	されま	ます	0		
小投入作	名庄		S銘析	丙毎 <i>0</i> 。∕/3	ン小找 。か	〕 〕 どサ・	]径を - ボョ	設定	ごしま いま	ーー す。 )角向	を記	定し	≠ ਰ					
小投八用反   191-24-43 なとりールモータ軸の用度を設定します。 0°は全閉になります。179°は全開になります。																		
銘柄デー	-タ		名柄名	I E に、	シー	ケンサ	ナート	こ保存	字され	rTl	るデ	<u>ר</u> ק-	です。					
現在値		j	ミ際0	D自重	<b>力計量</b>	量に使	同さ	れる	、設定	<u> </u>	-97	゙す。						
登録		IJ	見在値	直。	名柄ラ	データ	に書	き込	みま	す。								
読出し 銘柄データを 現在値に読み出します。																		

#### 銘柄設定 読出/登録画面



運転準備

運転準備表示	運転準備完了 サーボモーター動作可能·否を表示します。
サーボオン	サーボドライバを動作可能にします。 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
原点復帰	サーボモーターを原点 = 0 ° 位置に戻します。 原点復帰完了状態
「サーボオン」・ 通常時は使わ <sup>;</sup>	「原点復帰」ボタンは、個々に指令を出す場合に使用します。 ないボタンです。
A B C D 機 選択	各機を稼働するか否かの選択ボタンです。 切 選択解除
エラーリセット	万が一エラー表示がされている場合は、エラーリセットボタンでエラーを解除して 下さい。 エラー表示は、コード番号(0以外の数字)が赤で点滅します。画像例では、 01234 番号を控えて、当社までご一報頂けると、ありがたいです。
一括指令 運転準備指令	ABCD全機のサーボオン・原点復帰をします。



<u>クラフ表示</u> 数値表示

#### 自動運転

運転準備表示	運転準備完了
	□
製品空	●製品空:下限レベルに製品が達していません
<u>町里九」</u>	
<u>里里共市</u> ゼロ付近	
ビロ内近 地中地会	
北山祖ム	
A機B機 C機D機	A 税 動作可能: A機選択中(通常) A 税 動作不可:選択されていません
	上部ゲート画像 サーボモータの回転角度の増加とともに、画像ゲートも開いた状態の画像に変 化します。 左画像は、排出ゲート開状態です。閉状態は上画像を参照 茶部分のエリアは、計量重量値をグラフに表しています。 左の画像は満状態(20kg)を表示しています。
重量值1g	計量重量値を最小桁1gまで表示します。
重量値	最小桁が固定ゼロで10g毎の計量重量を表示します。
就書	定量(g)中投入開始(g)落差(g)の変更
「一訳正」	データ設定画面へ
<u>↓ 設</u> 正 ↓ 定量(g)	データ設定画面へ 定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど
<u>取</u> 定 定量(g) 中投入開始(g)	データ設定画面へ 定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど 投入ゲート動作開始重量値:オートチューニングにより、自動的に算出されま す。 通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。
<u>取</u> 定 定量(g) 中投入開始(g) 落差(g)	データ設定画面へ 定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど 投入ゲート動作開始重量値:オートチューニングにより、自動的に算出されま す。 通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。 落差設定値:オートチューニングにより、自動的に算出されます。 通常は設定しません。
<u>取</u> 定量(g) 中投入開始(g) 落差(g) 始動	<ul> <li>データ設定画面へ</li> <li>定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど</li> <li>投入ゲート動作開始重量値:オートチューニングにより、自動的に算出されます。</li> <li>通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。</li> <li>落差設定値:オートチューニングにより、自動的に算出されます。</li> <li>通常は設定しません。</li> <li>計量機の稼働・停止ボタン</li> <li>か動 停止中 始動入 病働中</li> <li>点滅状態は、排出動作終了後に停止する状態を表します。</li> </ul>
<u>取</u> 定量(g) 中投入開始(g) 落差(g) 始動 オート チューニング	データ設定画面へ         定量設定値       例:20040g、15040g、10040gなど         投入ゲート動作開始重量値:オートチューニングにより、自動的に算出されます。         通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。         落差設定値:オートチューニングにより、自動的に算出されます。         通常は設定しません。         諸量機の稼働・停止ボタン         近期         廃止中         協動入         稼働中         点滅状態は、排出動作終了後に停止する状態を表します。         チューニング有効         第二シッ         無効         1回押毎に、有効・無効の切り替えができます。         有効にして自動計量を開始すると、規定回数後に、自動的に無効状態表示になります。

I	
カウンタ	数字データーは、計量回数を計数すます。AB機とCD機に各々あります。
リセット	上記カウンタデーターをゼロにする。
ABCDEFGH	銘柄名表示、半角カナ、英数字8文字
銘柄設定で、テ 上記操作を行れ 銘柄名の編集 その画面で銘 現在包装中の	<sup>*</sup> ーター読出し後の自動運転画面なら意味がありますが っずに自動運転画面にした場合は、前回の銘柄データーのまま表示されます。 よ、銘柄番号選択後の「登録」・「読出し」設定データーを保存しておきたい場合に 雨名編集後、登録するように設計されていますので 製品名と銘柄名が必ずしも一致していなくてもかまいません。
自動計量中の[ す。	固定データーは定量・小投入角度設定値ですので、この2データの確認は重要で
設定	不足・過量・ゼロ付近・自動落差補正・AZの設定変更 設定画面へ
不足	計量重量値 < (定量設定値 - 不足設定値)判定の時、不足重量異常 自動的に補正投入されます。
過量	計量重量値 < (定量設定値 + 過量設定値)判定の時、過量重量異常
ゼロ付近	計量重量値 ゼロ付近設定の時ゼロ付近表示点灯
レベル	
過量排出	■ 過量計量を排出(完了)しない ■ ■ 過量計量を計量完了 排出 する 包装現場を離れる場合 は「可」に切替えて、包装作業が停止しないようにしま す。
自動落差補正	■ 長時間稼働では、上部ホッパー圧等の環境変化に伴い、落差量が変動します。 自動落差補正を行う事により、この落差量変動に追従して、落差設定を変えま す。
A Z	<b>レジー</b> オートゼロ無効
グラフ表示	グラフ表示へ
数值表示	数値表示へ
戻る	戻るボタンは、計量機が停止状態時に有効になります。 始動(運転中)ボタンで計量機を停止状態にして下さい。



計量設定

数值表示

重量值1g	計量重量値を最小桁1gまで表示します。
重量安定	🔍 重量值不安定時 💭 重量值安定時
計量完了	■完了していない時 ■計量完了時
重量異常	🔍 正常時 🔍 過量 < 計量重量値·計量重量値 < 不足時
ゼロ付近	🖾ゼロ付近外 🎑計量重量値 ゼロ付近設定
重量値	最小桁が固定ゼロで10g毎の計量重量を表示します。
設定	定量(g)中投入開始(g)落差(g)の変更 データ設定画面へ
定量(g)	定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど
中投入開始(g)	投入ゲート動作開始重量値∶オートチューニングにより、自動的に算出されま す。 通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。
落差(g)	落差設定値∶オートチューニングにより、自動的に算出されます。 通常は設定しません。
カウンタ	数字データーは、計量回数を計数すます。AB機とCD機に各々あります。
始動	計量機の稼働・停止ボタン <u> 始動</u> 停止中 点滅状態は、排出動作終了後に停止する状態を表します。
ABCDEFGH	銘柄名表示、半角カナ、英数字8文字
設定	不足・過量・ゼロ付近・自動落差補正・AZの設定変更 設定画面へ
不足	計量重量値 < (定量設定値 - 不足設定値)判定の時、不足重量異常 自動的に補正投入されます。
過量	計量重量値 < (定量設定値 + 過量設定値)判定の時、過量重量異常
ゼロ付近	計量重量値 ゼロ付近設定の時ゼロ付近表示点灯
レベル	上部補助ホッパー空まで計量可能 最品空表示で自動計量停止
過量排出	■●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●
自動落差補正	● 切 無効 ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●
A Z	レージー オートゼロ無効 レートゼロ有効

# 設定

	н, вр	U,U1
不足(g)	01234	01234
過量(g)	01234	01234
自動落差補正 (0:off,1:on)	01234	01234
自動落差補正回数 (0~4)	01234	01234
自動落差係数 (0~100%)	01234	01234
自動落差規制(g)	01234	01234
AZ(0:off,1:on)	01234	01234
AZ回数	01234	01234
ブザー (0:off,1:on)	01234	01234

	A,B機	C,D穖
ゼロ付近	01234	01234
小投入時間(ms)	01234	01234
t-トfューニング回数	01234	01234

| 戻る < 戻る >

不足	計量重量値 < (定量設定値 - 不足設定値)判定の時、不足重量異常 自動的に補正投入されます。
過量	計量重量値 < (定量設定値 + 過量設定値)判定の時、過量重量異常
自動落差補正	0:無効 1:有効
自動落差補正回数	0~4の数字
自動落差係数	0~100の数字
自動落差規制	定量 + 規制値 < 計量重量値 < 定量 - 規制値の計量結果は、データか ら除外する
A Z	0:無効 1:有効
AZ回数	0~65535:1サイクル9secとすると、200回で30分
ブザー	0:無効 1:有効
ゼロ付近	計量重量値 ゼロ付近設定の時ゼロ付近表示点灯
小投入時間	1500msec = 1.5秒:オートチューニングで使用(オートチューニングパ ラメーター)
オートチューニング回数	5:計量回数5回で終了(オートチューニングパラメーター)
数値入力画面	
	0
	0 <= \$W <= 999
7 8 9	
4 5 6	
1 2 3	
各データに有効範囲(桁  数値入力画面で抑制され	数など)が設定されてる場合 nます。画像例は0~999です。

データ設定 <sup>銘柄</sup> ABCDEFGH						
		A機	Β機	C機	D機	
	定量(g)	01234	01234	01234	01234	
	中投入開始(g)	01234	01234	01234	01234	
	落差(g)	01234	01234	01234	01234	
戻る						
<戻る>						

データ設定

ABCDEFGH	銘柄名表示、半角カナ、英数字8文字
定量(g)	定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど
中投入開始(g)	投入ゲート動作開始重量値∶オートチューニングにより、自動的に算出されま す。 通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。
落差(g)	落差設定値∶オートチューニングにより、自動的に算出されます。 通常は設定しません。
数值入力画面	
	0 <= \$W <= 999
7 8	
4 5	
1 2	3 · DEL -
各データに有効   数値入力画面 <sup>-</sup>	D範囲(桁数など)が設定されてる場合 で抑制されます。画像例は0~999です。





グラフ表示

黄色	角度・投入口径グラフ
紫色	計量重量値のグラフ
定量(g)	定量設定値 例:20040g、15040g、10040gなど
中投入開始(g)	投入ゲート動作開始重量値∶オートチューニングにより、自動的に算出されま す。 通常は設定しません。よりシビアな計量能力が必要な場合のみ修正します。
落差(g)	落差設定値∶オートチューニングにより、自動的に算出されます。 通常は設定しません。
不足	計量重量値 < (定量設定値 - 不足設定値)判定の時、不足重量異常 自動的に補正投入されます。
過量	計量重量値 < (定量設定値 + 過量設定値)判定の時、過量重量異常
ゼロ付近	計量重量値 ゼロ付近設定の時ゼロ付近表示点灯
重量値	最小桁が固定ゼロで10g毎の計量重量を表示します。
回転角度	サーボモーター回転角度=投入口径データ

18



<u>戻る</u>

手動操作

運転準備表示	運転準備完了 サーボモーター動作可能·否を表示します。
製品空	製品空:下限レベルに製品が達していません   製品有:オートチューニングで計量可能
排出指令	🖾 off 💴 包装機排出指令 on時
A機B機 C機D機	A 機動作可能: A機選択中(通常) A 機動作不可:選択されていません
逆転	逆転ボタン∶開度(角度)が - 側方向にサーボモーター軸が回転します。
正転	正転ボタン∶開度(角度)が+側方向にサーボモーター軸が回転します。
	上部ゲート画像 サーボモータの回転角度の増加とともに、画像ゲートも開いた状態の画像に変 化します。 左画像は、排出ゲート開状態です。閉状態は上画像を参照 茶部分のエリアは、計量重量値をグラフに表しています。 左の画像は満状態(20kg)を表示しています。
重量値1g	計量重量値を最小桁1gまで表示します。
重量値	最小桁が固定ゼロで10g毎の計量重量を表示します。
全閉	全閉ボタン:開度(角度)0°にします
全開	全開ボタン:開度(角度)179°にします
排出弁開	排出弁開ボタン∶押している間だけ排出弁を開きます。
一括全閉	一括全閉ボタン: A B C D 機全部駆動します。
一括全開	一括全開ボタン: A B C D 機全部駆動します。
一括排出弁開	一括排出弁開ボタン:ABCD機全部駆動します。

# 作業を終了しました

メインメニュー

22





データ

データ設定	データ設定へ
タイマ設定	タイマ設定へ
サーボデータ	サーボデータへ



#### タイマ設定

排出開時間	単位100msec:排出弁の開いている時間を設定します。
再計量時間	単位100msec:排出弁の閉まる時間を設定します。
下限遅延時間	単位100msec:製品空を判定する時間を遅らせます。
数值入力画面	
	0
	0 <= \$W <= 999
7 8	
4 5	
1 2	3 · DEL -
各データに有交数値入力画面	カ範囲(桁数など)が設定されてる場合 で抑制されます。画像例は0~999です。



位置決めデータ各機位置決めデーター画面へ

A機	位置決めデータ	設定
	位置決めユニット	PLCデータ
位置決めデータNo.o12 Da.1〜4 位置決め識別子 Da.9 MJ-ド Da.8 ドウェレタイム Da.7 指令速度 Da.5 位置決めアドレス Da.6 円弧アドレス	0123 012345 012345 012345.789 012345.78901 012345.78901	0123 012345 012345 012345.789 012345.78901 012345.78901
位置決めデータNo.012 Da.1〜4 位置決め識別子 Da.9 Mコート Da.8 トッウェルタイム Da.7 指令速度 Da.5 位置決めアトッレス Da.6 円弧アトッレス	0123 012345 012345 012345.789 012345.78901 012345.78901	0123 012345 012345 012345.789 012345.78901 012345.78901
012 <u>表示</u> 書込み:PLCが 読出し:位置決	次表示 前表示 から位置決めユニットに書込み カユニットからPLCに読出し	書込み

<u>サーボデータ・戻る</u>

#### 位置決めデータ設定

位置決めデータ	1 ~ 9 9
位置決め識別子	Da.1 ~ 4
Mコード	Da.9
ドウェルタイム	Da.8
指令速度	Da.7
位置決めアドレス	Da.5
円弧アドレス	Da.6
1 自動運車	云 定量 > 18kg 時 大投入位置
2 自動運車	፳ 18kg 定量 > 14kg 時 大投入位置
3 自動運車	ā 14kg 定量 大投入位置
6 自動運車	ā 大投入 小投入位置
7 自動運車	云 全閉 小投入位置
8 自動運車	云 全閉位置
11 手動操作	F 全開位置
12 手動操作	F 全閉位置

自動計量機取扱説明書 type-NAIL28型

Vol.001.1 2002.06.06 WEB:http://www.ituwakogyosho.co.jp